

ロボコンやまなし 2023

大学・一般の部

「自律型ゴルフロボット競技」

出走順	ロボット名	所属	記録		順位
			コース1	コース2	
1	Slithelink (すりざりんく)	山梨大学 メカトロニクス工学科 小谷・渡辺研究室	カップイン - 打数 6 時間 - 距離 - リスタート 5	カップイン - 打数 9 時間 - 距離 - リスタート 5	2
2	キューブさん	山梨大学 メカトロニクス工学科 小谷・渡辺研究室	カップイン - 打数 2 時間 - 距離 - リスタート 3	カップイン - 打数 3 時間 - 距離 - リスタート 3	4
3	フランボワーズ	山梨大学 メカトロニクス工学科 丹沢・北野研究室	カップイン - 打数 12 時間 リタイア 距離 30.0cm リスタート 0	カップイン - 打数 9 時間 リタイア 距離 85.3cm リスタート 2	1
4	丹丹 (たんたん)	山梨大学 メカトロニクス工学科 丹沢・北野研究室	カップイン - 打数 2 時間 - 距離 - リスタート 1	カップイン - 打数 4 時間 - 距離 - リスタート 2	3
5	KTY (ケーていーわい)	山梨大学 工学部 PBLものづくり実践	カップイン 打数 時間 距離 リスタート	カップイン 打数 時間 距離 リスタート	棄権
6			カップイン 打数 時間 距離 リスタート	カップイン 打数 時間 距離 リスタート	

2位以降は飛距離コンテストの成績を加味