

ロボコンやまなし 2023

大学・一般の部

自律型ゴルフロボット競技 飛距離コンテスト

出走順	ロボット名	所属	記録		距離の 平均誤差	順位
			1回目	2回目		
1	Slithelink (すりざりんく)	山梨大学 メカトロニクス工学科 小谷・渡辺研究室	0.5m: 41.5 cm 誤差 8.5 cm 1.0m: 84.8 cm 誤差 15.2 cm 1.5m: 133.5 cm 誤差 16.5 cm	0.5m: 42.5cm 誤差 7.5 cm 1.0m: 88.5cm 誤差 11.5 cm 1.5m: 162.0 cm 誤差 12.0 cm	10.3cm	2
2	キューブさん	山梨大学 メカトロニクス工学科 小谷・渡辺研究室	0.5m: 141.2 cm 誤差 91.2 cm 1.0m: 114.5 cm 誤差 14.5cm 1.5m: 129.0 cm 誤差 21.0cm	0.5m: 136.2cm 誤差 86.2 cm 1.0m: 150.0cm 誤差 50.0 cm 1.5m: 16005 cm 誤差 10.0cm	36.9cm	4
3	フランボワーズ	山梨大学 メカトロニクス工学科 丹沢・北野研究室	0.5m: 35.8cm 誤差 14.2 cm 1.0m: 72.0cm 誤差 28.0 cm 1.5m: 149.5 cm 誤差 0.5 cm	0.5m: 39.2cm 誤差 10.8 cm 1.0m: 109.3cm 誤差 9.3 cm 1.5m: 205.3 cm 誤差 55.3 cm	6.9cm	1
4	丹丹 (たんたん)	山梨大学 メカトロニクス工学科 丹沢・北野研究室	0.5m: 35.8cm 誤差 14.2 cm 1.0m: 72.0cm 誤差 28.0 cm 1.5m: 149.5 cm 誤差 0.5 cm	0.5m: 64.0cm 誤差 14.0 cm 1.0m: 87.2cm 誤差 12.8cm 1.5m: 136.8 cm 誤差 13.2cm	12.2cm	3
5	KTY (ケーていーわい)	山梨大学 工学部 PBLものづくり実践	0.5m: cm 誤差 cm 1.0m: cm 誤差 cm 1.5m: cm 誤差 cm	0.5m: cm 誤差 cm 1.0m: cm 誤差 cm 1.5m: cm 誤差 cm	棄権	
6			0.5m: cm 誤差 cm 1.0m: cm 誤差 cm 1.5m: cm 誤差 cm	0.5m: cm 誤差 cm 1.0m: cm 誤差 cm 1.5m: cm 誤差 cm		